

3. Безпека життєдіяльності / під ред. Я. Бедрія, - Львів вид. «Афіша» 1998 р.;
4. Гігієна і екологія людини: Курс лекцій / За ред. Ю. П. Пивоварова. - М.: ГОУ ВУНКЦ МОЗ РФ, 2001.
5. Зотов Б. І., Курдюмов В. І. БЖД .- М.: Колос, 2004.
6. Ковригін К. Н., Міхеєв А. П. Вплив рівня шуму на продуктивність праці - М.: Гігієна та санітарія, 1
7. Пивоваров Ю. П., Королик В. В., Зіневич Л. С. Гігієни та основи екології людини: Учеб. посібник. - Ростов н / Д: Фенікс, 2002.

*Наконечний О. А., професор кафедри озброєння ППО
Сухопутних військ, кандидат технічних наук, доцент, ХНУПС
Щеглаков М. О., курсант
ХНУПС*

ЗАХИСТ ОБ'ЄКТІВ КРИТИЧНОЇ ІНФРАСТРУКТУРИ ВІД ТЕРОРИСТИЧНИХ АТАК БЕЗПЛОТНИМИ ЛІТАЛЬНИМИ АПАРАТАМИ

Розвиток сучасних засобів отримання інформації про наявність, координати та параметри руху безпілотних літальних апаратів (БПЛА) надає можливість широкого застосування мультисенсорних систем. Такі системи включають оптичні, теплові, акустичні засоби, а також можуть доповнюватися спеціалізованими радіолокаційними станціями (РЛС). Це підвищує ймовірність виявлення та зменшує кількість помилкових спрацьовувань, що робить мультисенсорні системи надзвичайно важливими в ході протидії БПЛА.

До складу мультисенсорної системи входять: пункт управління охороною об'єкту, РЛС охорони периметру, звукометричний комплекс,

декілька вогневих ракетно-артилерійських засобів із оптико-електронними блоками наведення озброєння.

Принцип взаємодії засобів мультисенсорної системи виявлення та визначення координат і параметрів руху БПЛА полягає в наступному: на віддалених підступах до об'єктів критичної інфраструктури задачу виявлення та визначення координат БПЛА вирішує РЛС охорони периметру, інформація з якої поступає на пункт управління охороною об'єкту де проводиться їх аналіз і співставлення із даними, які надходять від звукометричного комплексу. За результатами сумісної обробки інформації проводиться ідентифікація типу цілі, визначення її координат (параметрів) та здійснюється підготовка і передача цілевказівок на відповідний засіб вогневого ураження БПЛА. Кожний засіб вогневого ураження БПЛА має у своєму складі оптико-електронний блок із видимим та інфрачервоним каналами спостереження, які забезпечують відеопослідовністю для отримання точних координат (параметрів) БПЛА та проводять оцінку його положення в зоні дії відповідних засобів ураження. Безпосередньо перед застосуванням засобів ураження розраховуються відповідні кути випередження та передаються на відпрацювання приводами наведення засобу ураження.

Література:

1. Рудик А. В. Багатофункціональні сенсори для мобільної робототехніки / А. В. Рудик // Вісник інженерної академії України : зб. наук. праць. - Київ : ІАУ, 2016. - № 1. - С. 33-39.

2. Микитенко В. І. Наземний роботизований комплекс з пасивним вимірюванням дальності / В. І. Микитенко, В. М. Сенаторов, А. В. Гурнович // Вісник КПІ. Серія ПРИЛАДОБУДУВАННЯ. - Київ : Вип. 62(2), 2021. - С. 11-16.