

Міністерство освіти і науки України  
Харківський національний автомобільно-дорожній університет



# «КОМП'ЮТЕРНІ ТЕХНОЛОГІЇ І МЕХАТРОНІКА»



Харків  
2020

**Міністерство освіти і науки України**  
**Харківський національний автомобільно-дорожній університет**



**«КОМП'ЮТЕРНІ ТЕХНОЛОГІЇ І МЕХАТРОНІКА»**

**(28 травня 2020 р.)**

**ЗБІРНИК НАУКОВИХ ПРАЦЬ**  
**ЗА МАТЕРІАЛАМИ ІІ МІЖНАРОДНОЇ НАУКОВО-ПРАКТИЧНОЇ**  
**КОНФЕРЕНЦІЇ**

Харків, 2020

УДК 004:629:656:658

**Комп'ютерні технології і мехатроніка.** Збірник наукових праць за матеріалами II міжнародної науково-практичної конференції. – Харків, ХНАДУ, 2020. – 472 с.

Збірник містить результати теоретичних та практичних наукових досліджень та розробок, які були виконані науково-педагогічними працівниками вищої школи, науковими співробітниками, докторантами, аспірантами, магістрантами, студентами та фахівцями різних організацій і підприємств.

Для викладачів, наукових працівників, докторантів, аспірантів, магістрантів, студентів, фахівців.

Матеріали доповідей конференції відтворено з авторських оригіналів. Відповідальність за зміст та наукові результати несуть автори.

Конференцію проведено згідно з планом проведення міжнародних, всеукраїнських науково-практичних і науково-методичних конференцій і семінарів Харківського національного автомобільно-дорожнього університету у 2020 р. (посвідчення УкрІНТЕІ № 754 від 12 грудня 2019 р.)

підзадачі;

– для отримання загального результату проводиться композиція, інтеграція приватних результатів, відповідних виділеним завданням;

– агент-менеджер використовується для визначення пріоритету ремонту автомобілів.

Для організації виведення регулярно повторюваних завдань планування ТО і Р використовується метод Case Based Reasoning (CBR) [2].

Якщо принцип регулярності не виконується, то черговість обслуговування і ремонту вузлів проводиться на основі попередніх експертних оцінок важливості вузла, а також правил ТО і Р та інших знань про організацію процесу ТО і Р. Після успішного виконання запланованої операції з ТО і Р вузла, інформація заноситься в базу знань і надалі застосовується для планування робіт методом CBR.

#### **Література:**

[1] Mangina E.E., S.D.J. McArthur and J.R. McDonald (2001a). "COMMAS (COndition Monitoring Multi Agent System)", Journal of Autonomous Agents and Multi-agent Systems, Vol.4, pp 279 - 281.

[2] Sankar K. Pal, Simon C. K. Shiu. Foundations of Soft Case-Based Reasoning. NewJersey: Wiley, 2004, ISBN: 978- 0-471-64466-8.

УДК 624.2/8:69.058.2:681.786

## **ВИМІРЮВАЛЬНА СИСТЕМА ДЛЯ МОНІТОРИНГУ ДЕФОРМАЦІЇ МОСТОВИХ СПОРУД ТА ПІДМОСТОВОГО ГАБАРИТУ**

*Левтеров А. І., Захарченко М., ст. гр. Д-22-18*

*Харківський національний автомобільно-дорожній університет, Харків*

Мостові споруди, як правило, є складними динамічними системами. У всьому світі спостерігається тенденція до збільшення довжини прогонових будов мостів і широкого застосування гнучких конструкцій, що робить ці споруди ще більш чутливими до динамічних навантажень.

Для контролю та прогнозування стану мостової споруди, з метою завчасного попередження про тенденції змін геометричних параметрів споруди, необхідно періодично проводити обстеження конструкції моста або шляхопроводу.

Головним завданням контролю за деформаціями мостових споруд є визначення тенденції зміни геометричних параметрів конструкцій шляхом періодичного спостереження за деформаціями вузлів конструкцій споруди і попередження появи неприпустимих деформацій в вузлах конструкцій [1,2,3].

Традиційно періодичний моніторинг стану споруди виконується з використанням різних геодезичних засобів [4]:

- оптичні високоточні нівеліри (визначення вертикальних зсувів)
- електронні тахеометри TPS (визначення горизонтальних і вертикальних зсувів)
- супутникові приймачі GPS (визначення горизонтальних і вертикальних зсувів)
- далекоміри (визначення горизонтальних зміщень), датчики нахилу, акселерометри, тензометри, щелеміри і інші засоби збору даних.

Однак, в автоматизованих системах деформаційного моніторингу (АСДМ) мостової споруди необхідно використовувати інші методи, прилади та системи вимірювання деформації, що дозволяють 24 години на добу і 365 днів на рік проводити моніторинг із заданою дискретністю [2].

Сучасні АСДМ затребувані, вони широко впроваджуються і використовуються як в нашій країні, так і за кордоном.

Застосування АСДМ мостової споруди дозволяє оперативно контролювати стан мостової конструкції, зміщення і прогини, що виникають в результаті впливу зовнішніх природно-кліматичних впливів, інтенсивного автомобільного навантаження, а також у випадках з великим динамічним навантаженням шляхопроводів літаками [5] і залізничним транспортом [6,7].

Слід зазначити, що зсув і прогини мостової конструкції впливають і на підмостовий габарит. Згідно ДБН В.2.3.-22: 2009 (Додаток В) України, висоту

Н габариту шляхопроводу над поверхнею покриття на автомобільних дорогах I - III категорій і в містах приймають рівною 5 м, на дорогах IV і V категорій - 4,5 м.

Але існують ділянки доріг, для яких вводяться обмеження габаритів транспортних засобів по висоті. Для обмеження руху габаритного транспорту на даних ділянках виставляється знак «Обмеження висоти» [8]. І якщо висота транспортного засобу (як з вантажем, так і без такого) перевищує встановлену знаком кордон, то проїзд по даній ділянці дороги категорично забороняється.

Тому, необхідно встановлювати на певній відстані від мостової споруди інформаційні конструкції балочної або рамної системи з відповідним розміром по висоті, рівним підмостовому габариту мостової споруди, з розташованими на них відповідними знаками. І хоча, в цьому випадку, невиконання водієм знака «Обмеження висоти», призведе до пошкодження габаритного транспортного засобу та інформаційної конструкції, проте це дозволить уникнути пошкодження мостової споруди.

Для деформаційного моніторингу мостової конструкції і визначення підмостового габариту в [9] були запропоновані пристрої на основі розгортуючих оптичних систем. Однак, як зазначалося в статті [9], розташування блоку розгортання лазерного променя і крокового двигуна на узбіччі дороги з одного боку мостової споруди, призведе до дуже нерівномірного розташуванню фотоприймачів на пролітній балці мостової споруди. Тобто на пролітній балці мостової споруди, з боку якої розташовується блок розгортання лазерного променя, якщо відстань між фотоприймачами становитиме сантиметри, то з протилежного боку прогонової балки - до декількох метрів. Це, в свою чергу, призведе до значної похибки при обчисленні деформації пролітної балки і підмостового габариту тієї її частини, де відстань між фотоприймачами обчислюється метрами. Тому пропонується кроковий двигун, блок розгортання лазерного променя і фотоприймачі розташовувати посередині дороги, що проходить під мостовою спорудою, на інформаційній конструкції балочної або рамної системи на

певній відстані від мостової споруди (рис.1, рис.2).

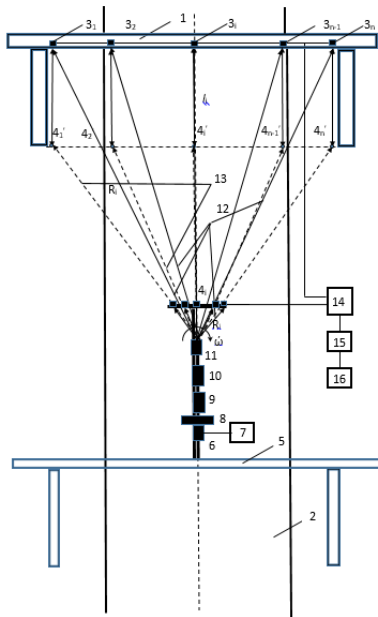


Рис.1. Загальний вигляд пристрою без деформації прогонової балки мостової споруди

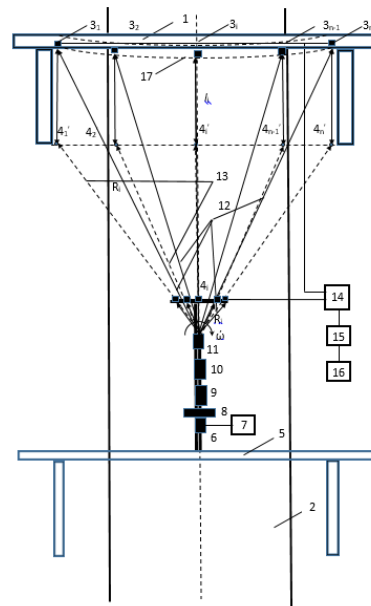


Рис.2. Загальний вигляд пристрою з деформацією прогонової балки мостової споруди

Таким чином, інформаційні конструкції балочної або рамної системи, в цьому випадку, несуть подвійну функцію: установку знаків, які інформують водіїв про висоту підмостового габариту, тим самим, захищаючи мостову споруду від пошкодження габаритним транспортом, і розміщення обладнання для вимірювання деформації мостової споруди і підмостового габариту.

Пристрій може бути застосованим в автоматизованій системі моніторингу деформацій і мостового габариту (АСДМ), що дозволить оперативно контролювати їх стан, зміщення і прогини, що виникають в результаті впливу зовнішніх природно-кліматичних впливів, а також суцільного транспортного потоку на автодорожніх мостах, а також літаків і поїздів на відповідних шляхопроводах.

### Література:

- [1] Автоматизований деформаційний моніторинг - інноваційні технології на службу забезпечення безпеки в гірничодобувній, нафтовій і газовій

- промисловості. 2010. URL: <http://www.gfk-leica.ru/pyblikacii/avtomatizirovannyi/>
- [2] Хіллер Б.О., Геодезичний моніторинг мостів «Г.Ф.К.» м Москва, к.т.н., професор старовірів В.С., к.т.н., доцент Шульц Р.В., Адаменко А.В., Київський національний
- [3] Геодезичний моніторинг [Електронний ресурс] / Ефективні технології. - Режим доступу: <http://eftgroup.ru/geodesy-browse/> (дата звернення: 26.02.2018).
- [4] Деформаційний моніторинг мостів. Значення і завдання. 2015. URL: [https://www.icentre-gfk.ru/article/a\\_def\\_mon\\_bridges.htm](https://www.icentre-gfk.ru/article/a_def_mon_bridges.htm).
- [5] URL: <https://www.google.com/search?q=%3A%20https%3A%2F%2Fdiman7777.livejournal.com>
- [6] URL: <https://korrespondent.net/ukraine/politics/3393870-v-zone-ato-vosstanovyly-shest-zhd-mostov>
- [7] URL: <https://wikimapia.org/11625030/ru/>
- [8] URL: <http://autoass.ru/dorozhnye-znaki/3-13-ogranichenie-vysoty.html>
- [9] Левтеров А.І., Лабенко Д.П. Вимірювальна система для моніторингу деформацій елементів конструкцій мостових споруд і підмостового габариту / Вісник ХНАДУ. - №86. Т.1. 2019 - С.20-28.

УДК 621.4

## **СУЧАСНІ ІНФОРМАЦІЙНІ ТЕХНОЛОГІЇ У ТЕПЛОФІЗИЧНИХ ВИМІРЮВАННЯХ**

*Симбірський Г. Д., Фендриків Д. В.*

*Харківський національний автомобільно-дорожній університет, Харків*

При експериментальних дослідженнях, випробуваннях і експлуатації різних теплоенергетичних пристроїв, в тому числі двигунів внутрішнього згоряння транспортних засобів виникає необхідність в високоточних (з похибкою не більше 1%) і малоінерційних (постійна часу не більше 0,01 с)

## ЗМІСТ

<b>Володарець М.В.</b> Використання нейронних мереж для управління умовами експлуатації транспортних засобів	<b>3</b>
<b>Загурський О. М.</b> Основні принципи застосування технології-блокчейн в ланцюгах постачань	<b>5</b>
<b>Чумак Б.О., Попов В.М.</b> Необхідність розробки математичної моделі обробки вимірювальної інформації з засобів полігонного вимірювально-обчислювального комплексу	<b>8</b>
<b>Маций О. Б., Бублик Д. С., Плеша К.В.</b> Особливості використання UI/UX дизайну при розробці веб-сайту мережі СТО	<b>12</b>
<b>Voronova Y.M.</b> Teaching foreign languages through project technology	<b>16</b>
<b>Коваль О. А.</b> Методика online діагностики вимірювальних систем	<b>19</b>
<b>Бочарова О.О., Мнушка О.В.</b> Роль малої групи в команді фахівців при роботі над програмним проектом	<b>22</b>
<b>Іноземцева С. В.</b> Використання мультимедійних технологій в освітньому процесі	<b>26</b>
<b>Пономарьов А.Е., Тімонін В.О.</b> Сила сигналу wi-fi та фактори, які впливають на погіршення сигналу	<b>29</b>
<b>Plushkova D.B., Donchenko D., Gladchenko O.</b> The influence of precipitation parameters of vacuum-arc nanocrystalline coating ti-mo-n on nanohardness and wear resistance of piston rings	<b>34</b>
<b>Коваль А. О.</b> Нейромережевий метод визначення динамічних характеристик датчиків	<b>36</b>
<b>Жученко О.О., Пронин С.В.</b> Розпізнавання транспортного засобу на відеозображенні	<b>39</b>
<b>Пронин С.В.</b> Анализ применения интеллектуальных систем при обработке географических данных	<b>42</b>
<b>Іващенко М.О., Тімонін В.О.</b> Огляд засобів візуального програмування	<b>47</b>
<b>Назарько О.О., Борисенко Б.В., Довгий О.В.</b> Проведення віртуального експерименту з визначення аеродинамічних властивостей автомобіля за допомогою програмних засобів Autodesk	<b>51</b>
<b>Пронин С.В.</b> Описание транспортных процессов с помощью мультиагентного подхода	<b>55</b>
<b>Коротач Ю.Б., Тімонін В.О.</b> Огляд систем контролю стану водія транспортного засобу	<b>59</b>
<b>Ковалевський С.Г., Роговий А.С.</b> Використання комп'ютерних обчислювальних методів розрахунку напружено-деформованого стану на прикладі тягової рами напівпричіпного скрепера	<b>63</b>

<b>Попов В.М., Чумак Б.О.</b> Математична модель обробки вимірювальної інформації засобами полігонного вимірювально-обчислювального комплексу	<b>66</b>
<b>Наглюк М.І.</b> Прилад для контролю електропровідності охолоджувальної рідини двигуна автомобіля	<b>69</b>
<b>Півнева О.А., Мнушка О.В., Савченко В.М.</b> Апаратні та програмні платформи для розробки пристроїв Інтернету речей	<b>72</b>
<b>Іноземцева С. В., Малиніна І.О.</b> Мультимедійні технології: типи та їх можливості	<b>75</b>
<b>Chevychelova O. O.</b> Byod technology as a tool of smart education	<b>78</b>
<b>Полярус О. В., Медведовська Я. С., Чмуж М. О.</b> Інформаційні технології при моделюванні багатоканальної системи вимірювання тиску	<b>81</b>
<b>Ponikarovska S.V.</b> Reshaping english classes	<b>83</b>
<b>Венцель Є.С., Щукін О.В., Орел О.В.</b> Рівняння виробництва ентропії у трибосполученнях	<b>85</b>
<b>Пімонов І.Г., Погорілий І.В., Федючков М.В.</b> Вплив температури робочої рідини гідроприводу на продуктивність будівельних машин	<b>88</b>
<b>Серкін Р.О., Мнушка О.В.</b> Реалізація криптографічних алгоритмів та протоколів мовою програмування С#	<b>92</b>
<b>Юнік Д.С., Тімонін В.О.</b> Історія розвитку супер-додатків та їх функціональних можливостей	<b>96</b>
<b>Фідровська Н.М., Хурсенко С.О.</b> Застосування математичних сплайнів для математичного моделювання на пруженого стану обичайки канатного барабана	<b>100</b>
<b>Калько А.Т., Кравцов М.М.</b> Інтелектуальні системи управління	<b>103</b>
<b>Shamrai O.V.</b> Les reseaux sociaux dans l'enseignement des langues etrangeres	<b>106</b>
<b>Подригало Н.М.</b> Використання бази даних «Електронний індивідуальний план роботи викладача»	<b>109</b>
<b>Плужник В.В., Кравцов М.М.</b> Підвищення вібростійкості технологічної системи токарного верстата з застосуванням адаптивного управління приводом головного руху	<b>111</b>
<b>Лебединський А.В.</b> Застосування перетворення Гільберта-Хуанга в ІТ-технологіях	<b>114</b>
<b>Байрачна К.О., Кравцов М.М.</b> Проблеми інтеграції наукових досліджень, освіти, виробництва	<b>117</b>
<b>Лур'є З.Я., Цента Є.М., Аврунін Г.А., Разарьонов Л.В.</b> Аналіз динаміки гідропривода заднього навісного пристрою трактора	<b>120</b>
<b>Богатов О.І.</b> Адаптивне управління технічним станом і безпекою експлуатації складних технічних систем	<b>123</b>

<b>Непоп К.І., Мнушка О.В.</b> Візуалізація та оптимізація моделей мереж на основі графів	<b>126</b>
<b>Bagrov V., Pluzhnikov D., Gavidarov E.</b> Usage of Software SCAAD Office in Educational Process Preparations Students of a Speciality "Materials technology"	<b>130</b>
<b>Гурко О.Г., Кучеренко А.Ю., Кучеренко А.Ю.</b> Інформаційно-керуючий комплекс фронтального навантажувача	<b>133</b>
<b>Мороз Є. С.</b> Застосування сучасних методів досліджень для контролю структури металів і сплавів	<b>136</b>
<b>Севідова В.В, Калініченко О.П.</b> Застосування інформаційної системи для підвищення якості доставки дрібних партій вантажу	<b>138</b>
<b>Gulaga Y.S., Mnushka O.V.</b> Software development provided of Agile in projects	<b>141</b>
<b>Алексієв О.П., Алексієв В.О., Неронов С. М., Бугайов А.А.</b> Основні закони, правила та принципи розвитку ІТ індустрії	<b>144</b>
<b>Філь Н.Ю., Жаравін М.М.</b> Розробка голосового управління для мобільного робота	<b>146</b>
<b>Коваленко Д.А., Тімонін В.О.</b> Огляд VR/AR-технології і їх перспективи	<b>149</b>
<b>Назаров О.І., Мисюра М.І., Коханенко В.Б.</b> Вплив комп'ютерних технологій на інтеграцію наукових досліджень, освіти і виробництва	<b>154</b>
<b>Костікова М. В., Скрипіна І. В.</b> Практика використання змішаного навчання при викладанні дисциплін в галузі ІТ-технологій	<b>157</b>
<b>Алексієв О.П., Алексієв В.О., Неронов С. М., Бугайов А.А.</b> Хмарні обчислення (cloud computing) інтерактивного моніторингу дорожніх машин та систем	<b>160</b>
<b>Неронов С.М Алексієв О.П., Бистріков О. Ю.</b> Інтеграція транспортних застосувань в ІТ індустрію віртуального управління перевізними процесами	<b>162</b>
<b>Глушкова Д.Б., Степанюк А.І., Видашенко М.І.</b> Застосування сучасних методів обробки для підвищення стійкості прес-форм лиття під тиском	<b>165</b>
<b>Сахацкий В. Д., Скомороха В. Ю.</b> Способ приема информационного сигнала, распространяющегося в неоднородной волноводной линии передачи системы измерения пространственного положения прокальвающей головки	<b>168</b>
<b>Яровий Є.В., Кравцов М.М.</b> Комп'ютерна діагностика несправності електромобіля	<b>171</b>
<b>Фендриков Д.В., Кравцов М.М.</b> Застосування комп'ютерних технологій у сучасних інформаційних мережах	<b>175</b>
<b>Бєлов В.І., Дитятьєв О.В.</b> Наявні погрози та ризики при використанні	<b>178</b>

подушок безпеки автомобіля	
<b>Шабельник А.І.</b> Завдання формування сектору нейрокомунікацій на українському ринку	<b>182</b>
<b>Костіна Л.Л., Кузьоменський О.В., Ларцев С.Д.</b> Оптимізація режимів термічної обробки для підвищення зносостійкості деталей з високоміцного чавуну	<b>185</b>
<b>Мармут І.А.</b> Розробка методики експериментального дослідження метрологічних характеристик каналу вимірювання потужності для стенда ПДС-Л	<b>187</b>
<b>Фідровська Н.М., Слепужніков Є.Д.</b> Визначення міцності трьохшарової циліндричної оболонки	<b>190</b>
<b>Чужикова В.В., Кравцов М.М.</b> Основні напрями впровадження ІТ на транспорті	<b>195</b>
<b>Безрідний В.В.</b> Ідентифікація транспортних засобів за допомогою відеокамер	<b>198</b>
<b>Федоряко А.С., Кравцов М.М.</b> Web-технології, хмарні та розподіленні обчислення у транспортних та промислових застосуваннях	<b>201</b>
<b>Тарасов О.С., Кравцов М.М.</b> Зрозуміння комп'ютерні технології і мехатроніка	<b>204</b>
<b>Вакуленко М.Є., Кравцов М.М.</b> Мехатроніка автоматичних пристроїв	<b>207</b>
<b>Алексієв О.П., Алексієв В.О., Неронов С.М., Маций М.Є.</b> Оптимізація віртуального управління підприємств дорожньої галузі	<b>209</b>
<b>Волков В.П., Грицук І.В., Волкова Т.В., Бережна Н.Г., Волков Ю.В.</b> Інформаційні системи в технічній експлуатації автомобілів	<b>211</b>
<b>Алексієв О.П., Неронов С. М., Герасименко М. А.</b> Віртуальне управління трансфером на транспортних підприємствах (розподілена інформаційна система)	<b>217</b>
<b>Кулявець Ю.В., Карлаш П.І.</b> Сучасний стан навчання цивільному захисту у вищих навчальних закладах України	<b>220</b>
<b>Плугін Д.А.</b> Моделювання роботи мікроконтролерного блоку керування дозаторами	<b>224</b>
<b>Fandicjeva A. Ye.</b> Application of the method of mind maps in the process of foreign languages teaching	<b>227</b>
<b>Алексієв О.П., Неронов С. М., Мотєв Д. С.</b> Інтерактивний моніторинг автомобільного транспорту в задачах просторово часової орієнтації CCS	<b>231</b>
<b>Касатонова І.А.</b> Аналіз методів захисту WI-FI мереж	<b>234</b>
<b>Рагульськіс М., Шуляков В.М., Шуляков І.М., Андросов Т.С.</b> Розробка мобільного додатку для вивчення англійської мови	<b>236</b>
<b>Алексієв О.П., Неронов С. М., Кітарій В. О.</b> Web рішення та	<b>238</b>

інтерфейс користувача NEURONET автотрансферу	
<b>Плугіна Т.В., Кісельов К.В.</b> Інтелектуальна система безперервного контролю робочих параметрів машини	<b>241</b>
<b>Філь Н.Ю., Клусович А.В.</b> Модель вибору високонапірних мийок для АТП	<b>244</b>
<b>Смирнов О.П., Борисенко А.О., Марченко А.В.</b> Дослідження електроприводу TESLA model S	<b>247</b>
<b>Плугіна Т.В., Шелехова В.О.</b> Робота системи керування з використанням мереж Петрі	<b>250</b>
<b>Магдич Д.Д., Кравцов М.М.</b> Передові світові практики викладання дисциплін в галузі ІТ-технологій	<b>253</b>
<b>Борзенко О.П.</b> Застосування потенціалу штучного інтелекту при викладанні іноземної мови дистанційно	<b>256</b>
<b>Плугіна Т.В., Кухтін О.Є.</b> Мехатронна система керування виконавчими механізмами технологічної машини	<b>259</b>
<b>Єфименко О.В., Мусасв З.Р.</b> Моделювання корпусу механічного факультету із використанням програмного комплексу ArCon Eleco	<b>261</b>
<b>Черніков О.В., Черепанова Н.В., Калюжна Н.Є.</b> Розробка додатків до пакету Autodesk Inventor для прискорення виконання рутинних операцій	<b>265</b>
<b>Фідровська Н.М., Перевозник І.А.</b> Напружений стан підкранової рейки	<b>269</b>
<b>Петрукович Д.Е.</b> Моделювання процесу визначення параметрів двигуна внутрішнього згоряння вимірювальною системою	<b>274</b>
<b>Біньковська А. Б., Тащиков А.В., Козленко В.А.</b> Система дистанційного пуску двигуна автомобіля	<b>276</b>
<b>Іванов Є.М., Саєнко В.О., Козінчук С.Я.</b> Врахування вимог стандарту при побудові креслеників черв'ячних передач в пакеті AUTODESK INVENTOR	<b>279</b>
<b>Крайнюк О.В.</b> Інформаційні технології у викладанні курсу «Охорона праці»	<b>281</b>
<b>Ярижко О.В., Штода В.С., Мешалкіна Т.С.</b> Результати оптимізації конструкції деталі за допомогою "генератор форм"	<b>283</b>
<b>Павленко В.М., Лістгартен В.С., Хорін М.Є., Литвин А. В.</b> Новий підхід до системи планування ТО і Р на основі агентів	<b>288</b>
<b>Левтеров А. І., Захарченко М.</b> Вимірювальна система для моніторингу деформації мостових споруд та підмостового габариту	<b>291</b>
<b>Симбірський Г. Д., Фендриків Д. В.</b> Сучасні інформаційні технології у теплофізичних вимірюваннях	<b>295</b>
<b>Алексієв В.О., Єрещенко О.Д., Скороход О.А.</b> Особливості	<b>298</b>

розгортання сучасного веб-сайту

- Подригало М. А., Бобошко А.А., Разарёнов Л.В., Закапко А.Г.** 301  
Оценка возможности снижения затрат на управления передним поворотным мостом перспективного тракторного самоходного шасси
- Архіпов О.В, Єрмакова О.А., Дзюба В.В., Корецький Я.С.** 306  
Застосування комп'ютерного моделювання при побудові геометричного орнаменту
- Йорг П., Шуляков В.М., Фастовець В.І., Красильник М.С.** Розробка 311  
інформаційно-торгівельного веб-порталу
- Балесний С.П.** Корекція траєкторії свердловини при статичному 314  
проколі ґрунту
- Вівчар С.М.** Формування свердловин для безтраншейного 318  
прокладання інженерних комунікацій установкою з гвинтовим робочим органом
- Алексієв О.П., Алексієв В.О., Неронов С. М., Семергей А.М** 321  
Інтерактивний моніторинг автомобільного трансферу
- Грицина Н.І., Рагулін В.М.** Аналіз використання інформаційних 323  
технологій в проектуванні мостів
- Кривошапов С.І., Зуєв В.О.** Щодо застосування іт під час проведення 326  
технічного огляду транспортних засобів
- Біньковська А. Б., Козленко В.А.** Регулювання швидкості обертання 329  
ДВЗ
- Колєснік Я.П., Славік А.О.** Лабораторний стенд автоматизованого 332  
складу
- Шапошнікова О.П., Золочевський О.С.** Розроблення дизайну 334  
інтерфейсу мобільного додатку «МІЙ ТРАНСПОРТ»
- Бажинов Ан.В.** Значення системи комунікації між автомобілями для 338  
забезпечення безпеки дорожнього руху
- Єрмолаєв Ю.Ю.** Технологія розумного будинку у системі Інтернету 341  
речей
- Бажинов О.В., Берус С.В.** Дослідження алгоритму роботи навігаційної 344  
системи для безпілотних автомобілів
- Заверуха Р.Р.** Використання інформаційних систем в управлінні 347  
гібридними силовими установками автомобілів
- Примаченко Г.О.** Використання сучасних логістичних інформаційно- 351  
комунікаційних технології на транспорті
- Шапошнікова О.П., Окушко О.М., Юнік Д.С.** Передпроектний 353  
аналіз додатку «ПОДОРОЖ УКРАЇНОЮ»
- Біньковська А. Б., Маринська А.В.** Інформаційна технологія 356  
модернізації системи управління автомобіля
- Шапошнікова О.П.** Формування проектної команди при застосуванні 359

технології проектного навчання

<b>Біньковська А. Б., Маринська О.В.</b> Система управління температурою в автомобілі	<b>363</b>
<b>Клітної В.В., Веретенніков І.М.</b> Оптимальний синтез планетарного бортового редуктора Т-64	<b>366</b>
<b>Гаєвий О. Р.</b> Обґрунтування необхідності впровадження інтелектуальної системи контролю втоми водія в Україні	<b>369</b>
<b>Herasymchuk T.V.</b> Google Classroom VS Moodle	<b>372</b>
<b>Мнушка О.В., Рум'янцев А.О., Носков Є.Р.</b> Моделювання топології мереж та протоколів обміну даними у курсі «Комп'ютерні мережі»	<b>374</b>
<b>Ільге І.Г., Стась А.В.</b> Модель вибору малогабаритного екскаватора	<b>377</b>
<b>Шевченко В.О., Пенкіна Н.П.</b> Особливості адаптації машин для земляних робіт до умов експлуатації	<b>379</b>
<b>Чаплигіна О.М., Шевченко В.О., Ткачова А.В.</b> Інтеграція досліджень курсової стійкості автогрейдера в машинобудування	<b>384</b>
<b>Сульчаков Я.Є. , Завадський А.В.</b> Керування рухом автономного мобільного робота на базі Arduino	<b>388</b>
<b>Супонев В.Н., Гапонов О.О.</b> Встановлення ефективних режимів роботи багатоскребкових траншейних екскаваторів з критично-глибинним різанням ґрунту різцями	<b>391</b>
<b>Іваненко О.І., Щербак О.В., Ткачова А.В.</b> Розробка вимірювального комплексу для дослідження навантаженості ходового обладнання натурної моделі баштового крану	<b>394</b>
<b>Ільге І.Г., Мироненко Б.С.</b> Інформаційна система вибору самохідних дорожніх котків	<b>396</b>
<b>Колодяжний В.М., Лісін Д.О., Лісіна О.Ю.</b> Нові можливості при комп'ютерному моделюванні фізичних процесів в геометрично складних областях	<b>399</b>
<b>Подоляка О.О., Бочарова О.О., Басков О.В.</b> Застосування нормалізаційного методу для розв'язання транспотної задачі за критерієм часу	<b>401</b>
<b>Кононихін О.С., Варивода О.С.</b> Аналіз критеріїв оцінки програмного забезпечення логістичного підприємства	<b>404</b>
<b>Клец Д.М., Дубінін Є.О., Холодов А.П.</b> Програмне забезпечення для фільтрування сигналів при динамічних випробуваннях автомобілів	<b>406</b>
<b>Кононихін О.С., Говор І.Є.</b> Функціональна модель вибору засобів комунікації віртуального офісу	<b>409</b>
<b>Кононихін О.С., Голуб С.Є.</b> Структурна схема інформаційної технології вибору програмного забезпечення системи супутникового моніторингу транспорту	<b>411</b>

<b>Посукан Р.В., Петренко Ю.А.</b> Комп'ютерна технологія вибору промислових роботів для машинобудівельного підприємства	<b>413</b>
<b>Подоляка О.О., Салтиков В.А.</b> Проблеми багатокритеріальної оптимізації транспортних перевезень	<b>416</b>
<b>Петренко Ю.А., Леміш В.М.</b> Розробка комп'ютерної технології вибору системи управління станків з ЧПУ	<b>419</b>
<b>Подоляка О.М., Подоляка В.О.</b> Використання нелінійної блокової нормалізації для розв'язання багатокритеріальних задач транспортного типу	<b>421</b>
<b>Скворчевський О.Є.</b> Модель даних NATO CALS в оборонно-промисловому комплексі та силових структурах України	<b>425</b>
<b>Ніжников А.В.</b> Теоретичні основи розробки сервісу для роботи з тривимірними моделями	<b>428</b>
<b>Петренко Ю.А., Аширов Д.В.</b> Комп'ютерна технологія вибору апаратних засобів для автоматизованої системи дозування рідини	<b>430</b>
<b>Бажинова Т.О., Шлопак М.С., Бабіч Я.О.</b> Розрахунок рівня уразливості системи контролю втоми водія	<b>431</b>
<b>Погорлецький Д.С., Грицук І.В., Худяков І.В., Симоненко Р.В.</b> Інформаційний обмін між елементами дистанційного вимірювального комплексу температур системи охолодження двигуна транспортного засобу	<b>433</b>
<b>Петренко Ю.А., Костира Д.А.</b> Комп'ютерна технологія вибору програмних засобів для автоматизації системи дозування рідини	<b>438</b>
<b>Плехова Г.А.</b> Моделювання та оптимізація комунікаційних з'єднань	<b>438</b>
<b>Рябушенко О.В., Козлова К.А.</b> Використання технології GPS-трекінгу для оцінки якості організації дорожнього руху на ділянках доріг	<b>442</b>
<b>Бажинова Т.О., Шабельникова О.О.</b> Дослідження принципу роботи автоматизованої системи управління дорожнім рухом	<b>446</b>
<b>Shapoval G., Androshchuk V., Novorukha K.</b> Role of economic security knowledge in training specialists for competitive market environment	<b>449</b>
<b>Козачок Л.М.</b> Побудова нечіткого процесу для аналізу роботи транспортних систем	<b>453</b>
<b>Senouci S.M., Nikonov O.Ya., Shulyakov V.M.</b> Technologies de communication pour véhicules intelligents	<b>457</b>
<b>Ніконов О.Я., Есмагамбетов Б.-Б.С., Железко Б.О., Ніконов Д.О.</b> Розробка математичного і програмного забезпечення інтелектуальної інформаційно-управляючої системи автомобіля	<b>461</b>

НАУКОВЕ ВИДАННЯ

**ЗБІРНИК НАУКОВИХ ПРАЦЬ ЗА МАТЕРІАЛАМИ II МІЖНАРОДНОЇ  
НАУКОВО-ПРАКТИЧНОЇ КОНФЕРЕНЦІЇ «КОМП'ЮТЕРНІ  
ТЕХНОЛОГІЇ І МЕХАТРОНІКА»**

Конференцію проведено згідно з планом проведення міжнародних, всеукраїнських науково-практичних і науково-методичних конференцій і семінарів Харківського національного автомобільно-дорожнього університету у 2020 р. (посвідчення УкрІНТЕІ № 754 від 12 грудня 2019 р.)

Відповідальний за випуск д.т.н., проф. Ніконов О.Я.

Науковий редактор д.т.н., проф. Ніконов О.Я.

Технічний редактор Мнушка О.В.