

ПРИМЕНЕНИЕ МЕТОДА КОНЕЧНЫХ РАЗНОСТЕЙ ДЛЯ РЕШЕНИЯ ОБРАТНЫХ ЗАДАЧ

Решение обратных задач для различных механических систем является актуальным направлением исследований в различных областях науки и в механике деформируемого твердого тела, в частности.

Рассмотренная обратная задача заключается в идентификации нестационарной нагрузки, воздействующей на цилиндрическую оболочку. Решение задачи достигается с помощью МКР [1, 2] – одного из наиболее известных численных методов, который используется при расчете различных элементов конструкций.

Рассмотрено воздействие на круговую шарнирно опертую цилиндрическую оболочку толщиной h , длиной l и радиусом срединной поверхности a нестационарной осесимметричной поверхностной нагрузки.

Реакция оболочки средней толщины типа теории Тимошенко на осесимметричную поперечную нагрузку описывается конечно-разностной системой уравнений [1-3]:

$$\begin{aligned}
 u_p^{m+1} &= \frac{\Delta t^2}{\Delta \xi^2} (u_{p+1}^m - 2u_p^m + u_{p-1}^m) + \frac{vl}{a} \frac{\Delta t^2}{2\Delta \xi} (w_{p+1}^m - w_{p-1}^m) + 2u_p^m - u_p^{m-1}; \\
 w_p^{m+1} &= \frac{\bar{k}^2 \Delta t^2}{\Delta \xi^2} (w_{p+1}^m - 2w_p^m + w_{p-1}^m) + \frac{\bar{k}^2 l \Delta t^2}{2\Delta \xi} (\psi_{p+1}^m - \psi_{p-1}^m) - \frac{l^2 \Delta t^2}{a^2} w_p^m - \frac{vl}{a} \frac{\Delta t^2}{2\Delta \xi} (u_{p+1}^m - u_{p-1}^m) + \\
 &+ 2w_p^m - w_p^{m-1} - \frac{(1-\nu^2) l^2 \Delta t^2}{Eh} q_p^m; \\
 \psi_p^{m+1} &= \frac{\Delta t^2}{\Delta \xi^2} (\psi_{p+1}^m - 2\psi_p^m + \psi_{p-1}^m) - \frac{12\bar{k}^2 l \Delta t^2}{2\Delta \xi h^2} (w_{p+1}^m - w_{p-1}^m) - \frac{12\bar{k}^2 l^2 \Delta t^2}{h^2} \psi_p^m + 2\psi_p^m - \psi_p^{m-1}.
 \end{aligned} \tag{1}$$

где $m = 0, 1, \dots, M$ – количество шагов по времени с интервалом Δt ; $p = 0, 1, \dots, P$ – количество шагов по координате с интервалом $\Delta \xi$; $\xi = x/l$; $\bar{k}^2 = (1-\nu)k^2/2$; k – коэффициент сдвига; t – безразмерное время; u , w , ψ – перемещения срединной поверхности оболочки и угол поворота нормали к срединной поверхности, соответственно; ν , E – упругие постоянные материала; q – заданная нестационарная нагрузка.

Идентификация производилась по значениям прогиба (как функции времени) оболочки в K ее точках. На основании этих значений была определена приближенная функция, описывающая пространственно-временное распределение прогиба оболочки, в виде разложения в K – частичную сумму ряда Фурье вида:

$$w(\xi, t) = \sum_{k=1}^K a_k(t) \sin(k\pi\xi), \tag{2}$$

где $a_k(t)$ – неизвестные коэффициенты разложения.

Для получения решения задачи идентификации нестационарной равномерно распределенной нагрузки воспользуемся выражением:

$$q_p^{m+1} = \frac{Eh}{(1-\nu^2)l^2\Delta t^2} \left[\frac{\bar{k}^2 l \Delta t^2}{2\Delta\xi} (\psi_{p1+1}^{m+1} - \psi_{p1-1}^{m+1}) + \frac{\bar{k}^2 \Delta t^2}{\Delta\xi^2} (w_{p1+1}^{m+1} - 2w_{p1}^{m+1} + w_{p1-1}^{m+1}) - \frac{l^2 \Delta t^2}{a^2} w_{p1}^{m+1} - \frac{\nu l}{a} \frac{\Delta t^2}{2\Delta\xi} (u_{p1+1}^{m+1} - u_{p1-1}^{m+1}) + 2w_{p1}^{m+1} - w_{p1}^m - w_{p1}^{m+2} \right]. \quad (3)$$

При численных расчетах была рассмотрена стальная цилиндрическая оболочка, имеющая следующие параметры: длина $l=1.5$ м, радиус серединной поверхности $a=0.3$ м, толщина $h=0.043$ м, модуль Юнга $E=2.1 \cdot 10^{11}$ Па, коэффициент Пуассона $\nu=0.3$, коэффициент сдвига $k=0.833$.

Идентификация нагрузки производилась по прогибу, полученному в результате решения прямой задачи. Точки регистрации прогиба $\xi=0.05, 0.1, 0.15, 0.2, 0.25, 0.3, 0.35, 0.4, 0.45, 0.5, 0.55, 0.6, 0.65, 0.7, 0.75, 0.8, 0.85, 0.9, 0.95$. Результаты идентификации пространственно-временного распределения искомой нагрузки представлены на рис. 1. На рисунке приведены: 1 – внешняя нагрузка, действующая на оболочку; 2 – идентифицированная нагрузка (рис. 1, а – как функции времени, рис. 1, б – как функции координаты).

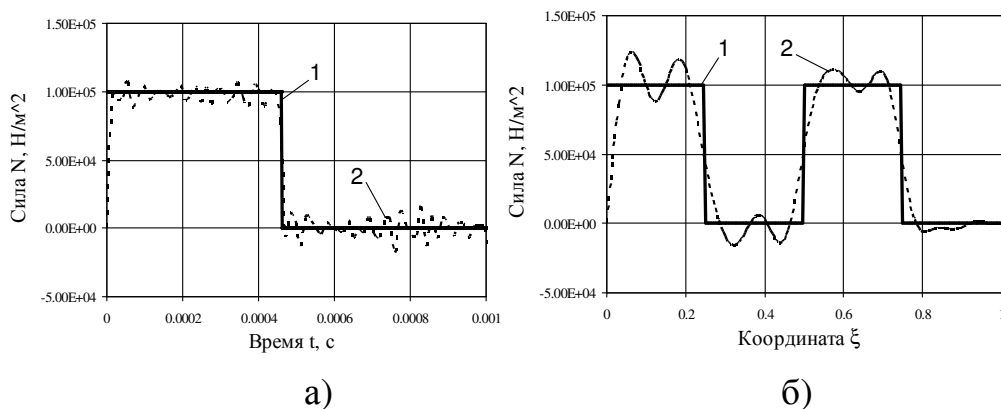


Рис. 1 – Результаты идентификации

Следует отметить, что приведенные результаты свидетельствует о том, что применение численных методов (МКР, в частности) при решении обратных задач механики деформируемого твердого тела позволяет строить эффективные алгоритмы решения определенного класса обратных задач.

Литература

1. Рихтмаер Р. Д. Разностные методы решения краевых задач. – М., изд.-во иностранной литературы, 1960. – 262 с.
2. Самарский А. А. Теория разностных схем. 3-е изд., испр. – М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1989. – 616 с.
3. Григолюк Э. И., Селезов И. Т. Неклассические теории колебаний стержней, пластин и оболочек. – М.: ВИНТИ, 1973. – 272 с.